

Pr. 1 Lorentzova transformácia: Ak uvažujeme Galileiho transformáciu medzi dvomi inerciálnymi sústavami, tak zistíme, že takáto transformácia nezachováva tvar Minkowského metriky, a teda nie je v súlade s princípom rovnocennosti inerciálnych sústav. Potrebujeme preto (špeciálnu) Lorentzovu transformáciu. Tá sa dá získať opravením Galileiho transformácie pomocou synchronizácie časovej súradnice. Úlohou je:

1. Prepísať Minkowského metriku $ds^2 = -dt'^2 + dx'^2$ do nových súradníc daných Galileiho transformáciou, $t' = \tilde{t}$, $x' = \tilde{x} + v\tilde{t}$. Akou rýchlosťou a akým smerom sa voči sebe čiarkovaná a vlnkovaná sústava pohybujú?
2. Časovú súradnicu \tilde{t} nahradiť synchronizovaným časom \hat{t} pomocou postupu z prednášky, $\hat{t} = \tilde{t} - \Delta\tilde{t}$, kde synchronizačný čas sa počíta ako $\Delta\tilde{t} = -\int \tilde{g}_{0i}/\tilde{g}_{00}d\tilde{x}^i$. Rozmyslieť si, že synchronizačný čas nezávisí od výberu krivky, pozdĺž ktorej synchronizujeme.
3. Minkowského metriku prepísať do nových súradníc, \hat{t}, \tilde{x} . Malo by vyjsť

$$ds^2 = -(1-v^2)d\hat{t}^2 + \frac{1}{1-v^2}d\tilde{x}^2.$$

4. Súradnice \hat{t}, \tilde{x} preškálovať tak, aby sa metrika z predchádzajúceho bodu dala zapísať v tvare $ds^2 = -dt^2 + dx^2$. Zhrnúť všetky čiastkové transformácie z predchádzajúcich bodov a tak nájsť vzťahy medzi súradnicami t', x' a t, x .

Týmto postupom (podmienka zachovania tvaru Minkowského metriky) sme odvodili špeciálne Lorentzove transformácie,

$$t' = \frac{t + vx}{\sqrt{1-v^2}}, \quad x' = \frac{x + vt}{\sqrt{1-v^2}}.$$

Pr. 2 Rotujúci disk: V Minkowského časopriestore zaveďme také súradnice, ktoré sú spojené s diskom rotujúcim s uhlovou rýchlosťou ω . Metriku

$$ds^2 = -dt'^2 + dr'^2 + r'^2 d\phi'^2,$$

teda prepíšeme do nových súradníc, spojených s rotujúcim diskom, daných transformáciou

$$t' = t, \quad r' = r, \quad \phi' = \phi + \omega t.$$

Úlohou je:

1. Rozmyslieť si smer otáčania disku zodpovedajúci vyššie uvedeným vzťahom.
2. Prepísať Minkowského metriku z pôvodných súradníc t', r', ϕ' do súradníc rotujúceho disku t, r, ϕ .
3. Rozmyslieť si, v akej oblasti je možné definovať použitú súradnicovú transformáciu (znamienko g_{00} , resp. uhlová rýchlosť).
4. Z g_{00} komponenty odvodiť vzťah medzi súradnicovým časom t a vlastným časom pozorovateľa prilepeného na rotujúcom disku ($r, \phi = \text{konšt.}$). Mal by vyjsť rovnaký vzťah ako pre špeciálne relativistickú dilatáciu času prislúchajúcu rýchlosti $v = \omega r$ (uhlová rýchlosť).
5. Vypočítať synchronizačný čas $\Delta t = -\int g_{0i}/g_{00}dx^i$ pre synchronizáciu po slučke – po kružnici s polomerom R so stredom v počiatku. Výsledok je nenulový, čo znamená, že tieto súradnice nemožno synchronizovať.
6. Nájdite priestorovú metriku, $\gamma_{ij} = g_{ij} - g_{0i}g_{0j}/g_{00}$. Malo by vyjsť

$$dl^2 = \gamma_{ij}dx^i dx^j = dr^2 + \frac{r^2}{1-\omega^2 r^2} d\phi^2.$$

(ešte bod 7. →)

7. Z priestorovej metriky odvodenej v predchádzajúcom bode ukázať, že pre obvody kružníc s polomerom r a so stredom v počiatku $\mathcal{O}_{\text{bvod}}(r)$, $dl^2 = dr^2 + (\mathcal{O}_{\text{bvod}}(r)/2\pi)^2 d\phi$, platí špeciálne relativistická kontrakcia dĺžky prislúchajúca rýchlosti $v = \omega r$ (uhlovej rýchlosti).

Pr. 3 Zrýchlenie a uhlová rýchlosť stojaceho pozorovateľa: Aby pozorovateľ namiesto pohybu po geodetike mal zafixované priestorové súradnice a aby sa jeho repér vzhľadom na tie súradnice neotáčal, musia na neho pôsobiť sily. V dôsledku toho takýto pozorovateľ pociťuje zrýchlenie a uhlovú rýchlosť, ktoré sú dané vzťahmi

$$a_a = (\ln\sqrt{-g_{00}})_{,a}, \quad \omega_{ab} = -\sqrt{-g_{00}}g_{[i,j]}e_a^i e_b^j, \quad g_i \equiv -\frac{g_{0i}}{g_{00}}, \quad \omega_{ab} \equiv \varepsilon_{abc}\omega_c,$$

kde indexy a, b, c sa vzťahujú k súradniciam natiahnutým na repér pozorovateľa e_a^μ , $g_{\mu\nu}e_a^\mu e_b^\nu = \eta_{ab}$, takže $\partial_a = e_a^\mu \partial_\mu$. Úlohou je:

1. Vypočítať zrýchlenie a uhlovú rýchlosť pozorovateľa v Minkowského metrike, ktorý stojí v Rindlerových súradniciach (v súradniciach zrýchleného pozorovateľa), kde má Minkowského metrika tvar ako v **Sade 1, Pr. 2**

$$ds^2 = -(1 + \alpha x)^2 dt^2 + dx^2 + dy^2 + dz^2.$$

Malo by vyjsť

$$a_a = \frac{\alpha}{1 + \alpha x} \delta_a^x, \quad \omega_{ab} = 0.$$

2. Vypočítať zrýchlenie a uhlovú rýchlosť pozorovateľa v Minkowského metrike, ktorý stojí v súradniciach spojených s rotujúcim diskom z **Pr. 2**. Príslušná metrika je

$$ds^2 = -(1 - \omega^2 r^2) dt^2 + 2\omega r^2 dt d\phi + dr^2 + r^2 d\phi^2 + dz^2,$$

a kvôli nenulovej komponente $g_{0\phi}$ repérny vektor e_ϕ^μ trčí aj do časového smeru, $e_\phi = (\#1)\partial_0 + (\#2)\partial_\phi$. Výrazy #1 a #2 určíť z podmienky $g_{\mu\nu}e_\phi^\mu e_\phi^\nu = 1$ a z faktu, že pri voľbe $\omega = 0$ musí platiť $e_\phi^\mu = \delta_\phi^\mu/r$. Malo by vyjsť

$$a_a = -\frac{\omega^2}{1 - \omega^2 r^2} (x\delta_a^x + y\delta_a^y), \quad \omega_a = -\frac{\omega}{1 - \omega^2 r^2} \delta_a^z.$$

Prvý vzťah je vzhľadom na repér e_x, e_y, e_z . Druhý vzťah odvodiť cez výpočet jedinej nenulovej nezávislej zložky ω_{ab} , ktorá by mala byť $\omega_{\hat{r}\hat{\phi}} = -\omega_{\hat{\phi}\hat{r}}$ (strieškované indexy sú repérne, vzhľadom na repér e_r, e_ϕ, e_z), (Ukázať, že ostatné komponenty sú nulové!), a so zohľadnením pravotočivosti repérnych súradníc, teda $\varepsilon_{\hat{r}\hat{\phi}\hat{z}} = 1$.